

ie  $-Q_c - Q_f < 0 \Leftrightarrow Q_c > -Q_f$

GENERALITES.

1) 1<sup>er</sup> principe:  $\Delta U = W + Q_c + Q_f$

or  $U$  est d'état donc  $\Delta U_{\text{cycle}} = 0$

$W = -Q_c - Q_f$

2) Second principe:  $\Delta S = S_c + S_f$

$\Delta S_{\text{cycle}} = 0$  car  $S$  est d'état

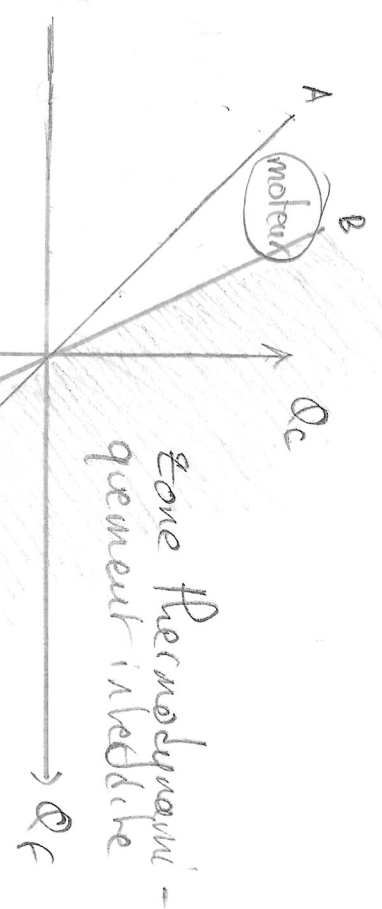
donc  $0 = \frac{Q_c}{T_c} + \frac{Q_f}{T_f} + S_c$  avec  $S_c > 0$

$\frac{Q_c}{T_c} + \frac{Q_f}{T_f} < 0$

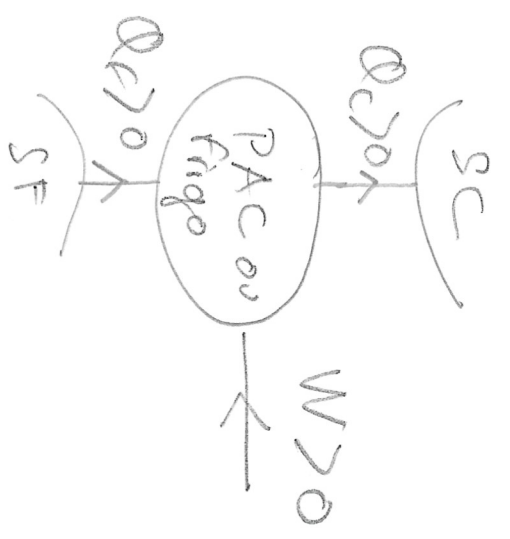
3) Pour un cycle thermodynamique réversible,

$\frac{Q_c}{T_c} + \frac{Q_f}{T_f} = 0$  (car  $S_c = 0$ )

4)  $-Q_c < -\frac{T_c}{T_f} Q_f$



Pour une PAC ou un réfrigérateur  $W > 0$ ;  $Q_c < 0$  et  $Q_f > 0$



les autres données correspondent à des récepteur ( $W > 0$ )  
 différentiel  $< 1$   
 machines inefficaces  
 d'un point de vue thermodynamique

$$5) \eta = \frac{\text{Energie utile}}{\text{Energie consommee}} = \frac{-W}{Q_c}$$

$$\eta = \frac{Q_c + Q_f}{Q_c} = 1 + \frac{Q_f}{Q_c} = \eta$$

6) Pour une évolution thermodynamiquement réversible,  $\frac{Q_c}{T_c} + \frac{Q_f}{T_f} = 0 \Rightarrow \eta_c = 1 - \frac{T_c}{T_f}$

Dans le cas contraire  $\frac{Q_c}{T_c} + \frac{Q_f}{T_f} < 0$

$$\text{ie } \eta < 1 - \frac{T_c}{T_f} = \eta_c$$

$$\eta_c - \eta_c = \frac{P_m}{P_c} \Rightarrow P_m = + \eta_c \frac{Q_c}{\Delta t}$$

Avec  $P_m = \frac{W}{\Delta t}$  ie  $P_m$  représente la puissance

développée par le moteur (vers l'extérieur: les roues par exemple)

6) Pour une évolution isotherme, il y a un équilibre mécanique et équilibre thermique avec la source à chaque instant (chauffe infiniment petite  $\Rightarrow$  réversible thermodynamiquement)

• Pour une adiabatique mécaniquement réversible  $\Rightarrow$  pas de transfert thermique,  $\hookrightarrow$  isentropique - ( $\Delta U = T \Delta S - p \Delta V$  or  $\delta W = -p \Delta V$  donc  $T \Delta S = \delta Q = 0$ )

c - SF  $\rightarrow$  atmosphère.  
SC  $\rightarrow$  chambre de combustion (essence vaporisée)

d -  $\eta_c \sim 0,5$  &  $\eta \sim 0,3$   
e - moteurs électriques.

MOTEUR DEUX TEMPS

- 1) 1 phase d'admission / compression
- 2) 1 phase de détente
- 3) 1 tour de vilebrequin.

2) Durée d'un cycle = durée d'un tour

$$\Delta t_{\text{cycle}} = \frac{60}{6500 \text{ rpm}} = 9,2 \text{ ms} = \Delta t_{\text{cycle}}$$

3)  $v_{\text{piston}} = \frac{2d}{\Delta t_{\text{cycle}}} = \frac{2 \times 39,3 \cdot 10^{-3}}{9,2 \cdot 10^{-3}} = 8,5 \text{ m s}^{-1}$

4)  $v_{\text{piston}} \ll v^* \Rightarrow$  temps suffisamment petite pour considérer qu'à chaque instant il y a équilibre mécanique

5) Pousp a dilatation mécaniquement réversible d'un gaz  $\rightarrow pV^\gamma = \text{cte}$  (loi de Laplace)

$$a = \left( \frac{P_3}{P_1} \right)^{1/\gamma} = 3,6 = a$$

6)  $Q_c = \frac{P_m \Delta t_{\text{cycle}}}{1 - \frac{1}{a^{\gamma-1}}} = \frac{2,4 \cdot 10^3 \times 9,2 \cdot 10^{-3}}{1 - \frac{1}{3,6^{4-1}}}$

$$Q_c = 55,4 \text{ J}$$

7) durée de fonctionnement =  $\frac{V d}{v_{\text{max}} \Delta t_{\text{tour}}}$

$$\Delta t_{\text{tour}} = \frac{100 \cdot 10^3}{50} = 2 \text{ H}$$

$$Q_{\text{total}} = \frac{2,4 \cdot 10^3 \times 2 \times 3600}{1 - \frac{1}{3,6^{4-1}}} = 4,31 \cdot 10^7$$

$$V = \frac{Q_{\text{total}}}{q} = \frac{4,31 \cdot 10^7}{30 \cdot 10^6} = 1,43 \text{ L} = V$$

Ces moteurs consomment bien peu !

8) Meilleurs puissance car 1 cycle sur  $\Rightarrow$  longtemps pour arriver à 1 tour de vilebrequin.

(Req: nous les moteurs 2 tps ont des roulements + faibles  $\hookrightarrow$  ils ne sont pas utilisés sur des véhicules lourds (voitures))